

Ma configuration:

Une aile volante c'est:

- une [aile moyenne](#) en EPP avec :
  - un support moteur ;
  - les pièces de tringlerie ;
  - des dérives latérales ;
- un moteur brushless et la partie fixation hélice [NTM Prop Drive 28-26 1000KV / 235W](#) ;
- un contrôleur de vitesse adéquat avec BEC [TURNIGY Basic 25amp Speed Controller w/BEC](#) ;
- un récepteur radio 2,4Ghz [FrSky D8R-II PLUS 2.4GHz 8CH Receiver with Telemetry](#) ;
- 2 servo-moteur.

Pour la partie FPV:

- un récepteur radio 5,8Ghz ;
- une caméra CMOS 800TTL minimum ;
- un OSD.

Pour les batteries: 1,3A, de 30-40C [Turnigy 1300mAh 3S 30C Lipo Pack](#)

Des hélices: [Aerostar Composite Propeller 8x6 Grey \(CCW\) \(2pcs\)](#)

## Calculs

### Ampérages

Combien consomme le moteur en pointe ? 15A

ESC conseillé: 20~30A

ESC actuel: 25A

Donc 25A au maximum

Lipo actuelle: 1300mah = 1,3A x nombre de C = 1,3x 30C = 39A

en mode burst: 1,3x 40C = 52A Ce nombre doit couvrir la conso max.

### Helice

Moteur: NTM Prop Drive Series 2826 1000kv

Vitesse: 1000rpm

Prop conseillées:

- 9x4.7 - 11.1V / 113W / 10.2A / 0.632kg thrust
- 9x6 - 14.8V / 220W / 14.9A / 0.937kg thrust

Hélice actuelle: 8x6

Formules:

- Power (WATTS)= $P(\text{in.}) \times D(\text{in.})^4 \times \text{RPM}^3 \times 5.33 \times 10^{-15}$
- Thrust (oz.)= $P(\text{in.}) \times D(\text{in.})^3 \times \text{RPM}^2 \times 10^{-10}$

Donc:

- actuelle: Puissance =

# Montage

## Branchement moteur

voir:

- <http://electrofly.free.fr/file/ConnaissanceBrushless.pps>

Le fil du milieu (B sur ESC et Noir sur le moteur) se branchent ensemble.

Les 2 autres (A et C sur l'ESC et Jaune et Rouge sur le moteur) permettent de faire tourner le moteur soit dans un sens soit dans l'autre.suivant le sens de rotation.

From:

<https://wiki.xanatos.net/> - **Base de connaissances**

Permanent link:

[https://wiki.xanatos.net/doku.php?id=modelisme:avion:aile\\_volante:notes](https://wiki.xanatos.net/doku.php?id=modelisme:avion:aile_volante:notes)

Last update: **2017/08/24 16:43**

